

公開実用平成 3-110012

⑩日本国特許庁(JP)

⑪実用新案出願公開

⑫公開実用新案公報(U)

平3-110012

⑬Int.Cl.⁵

B 65 G 43/00
13/02
H 05 K 13/02

識別記号

厅内整理番号

⑭公開 平成3年(1991)11月12日

A 7637-3F
7111-3F
U 8315-4E

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全頁)

⑮考案の名称 コンベア装置

⑯実 願 平2-17445

⑰出 願 平2(1990)2月26日

⑱考 案 者 山 田 博 矩 東京都渋谷区渋谷2丁目17番5号 株式会社ケンウッド内

⑲考 案 者 野 口 喜 由 東京都渋谷区渋谷2丁目17番5号 株式会社ケンウッド内

⑳出 願 人 株式会社ケンウッド 東京都渋谷区渋谷2丁目17番5号

BEST AVAILABLE COPY

明細書

1. 考案の名称

コンベア装置

2. 実用新案登録請求の範囲

回動自在なローラと、モータで駆動される駆動ローラと、前記駆動ローラを制御する駆動ローラ制御装置とで構成したことを特徴とするコンベア装置。

3. 考案の詳細な説明

(イ) 産業上の利用分野

この考案は生産ラインで用いられるコンベア装置に関する。

(ロ) 従来技術・考案が解決しようとする問題点

従来よりコンベア装置としては、例えば、第2図に示したようなものが提供されている。

図において、11はコンベア装置、12はコンベア装置11のフレーム上で矢印◎方向に駆動されるチェーン、13はチェーン12上を矢印◎方向に移動するパレットである。

しかし、上記した従来のものは長く、且つ、重



BEST AVAILABLE COPY

に基づいて説明する。

図中、1はこの考案のコンベア装置（以下、コンベアという）、2はコンベア1のフレーム、3は軸がコンベア1のフレーム2に固定され、この軸2に軸着したソロバン型のローラ、4はローラ3と同一の外形寸法で、且つ、ローラ3と同一平面上に設けられ、しかも、矢印Ⓐ方向にモータ（図示しない）で駆動される駆動ローラ、6は駆動ローラを制御する駆動ローラ制御装置である。

そして、駆動ローラ4はコンベア1上を移動するバレット7の長手方向の寸法し、より小さい間隔し、でコンベア1に設けられている。

駆動ローラ4はバレット7の長手方向の寸法し、より小さい間隔し、でコンベア1に設置されているから、駆動ローラ4が矢印Ⓐ方向に駆動されると、バレット7はコンベア1のどの位置に置かれていても矢印Ⓑ方向に移動する。

このように構成したコンベア装置において、駆動ローラ制御装置6により適当なインターバルで、しかも、所定の時間、駆動ローラ4を停止さ



公開実用平成 3-110012

いチェーン13を駆動するため大型のモータ（図示していない）が必要となり、このため、コスト高になるという欠点があった。

この考案は上記した点に鑑みてなされたものであり、その目的とするところは従来の欠点を解消したコンベア装置を提供することにある。

（ハ）問題を解決するための手段

この考案のコンベア装置は、回動自在なローラと、モータで駆動される駆動ローラと、前記駆動ローラを制御する駆動ローラ制御装置とで構成したものである。

（ニ）作用

この考案によれば、回動自在なモータと、モータで駆動される駆動ローラと、前記駆動ローラを制御する駆動ローラ制御装置とで構成したので、従来用いていたような重いチェーンや高価なモータが不要になる。

このため、コンベア装置は安価になる。

（ホ）実施例

この考案に係るコンベア装置の実施例を第1図

公開実用平成 3-110012

せるとパレット7は所定の時間作業者（図示していない）の前に停止するからフリーフロー型のコンベアとなる。

勿論、駆動ローラ制御装置6でコンベア1の全ての駆動ローラ4を制御することにより、コンベア1のスピードを任意に可変するように構成してもよい。

（ヘ）考案の効果

この考案に係るコンベア装置によれば、上述のように構成したので、安価になる。

しかも、構造が簡単であるため実施も容易である等の優れた特長を有している。

4. 図面の簡単な説明

第1図はこの考案に係るコンベア装置を示し、第1図(a)は斜視図、第1図(b)はブロック図、第2図は従来の斜視図である。

SEARCHED
INDEXED
FILED
JULY 13 1981
U.S. GOVERNMENT PRINTING OFFICE: 1981 7-1300-12
131



BEST AVAILABLE COPY

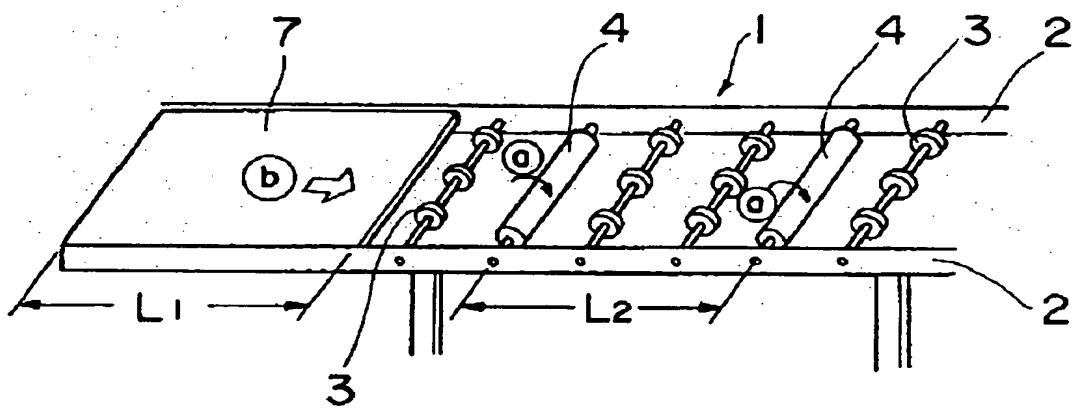
主な符号の説明

- 1 : コンベア装置
- 3 : ローラ
- 4 : 駆動ローラ
- 6 : 駆動ローラ制御装置
- 7 : バレット

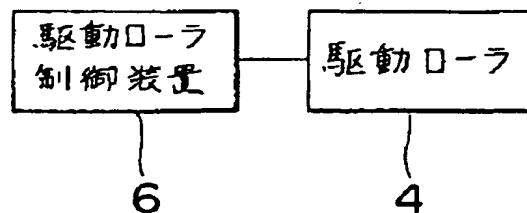
実用新案登録出願人 株式会社ケンウッド

第1図

(a)



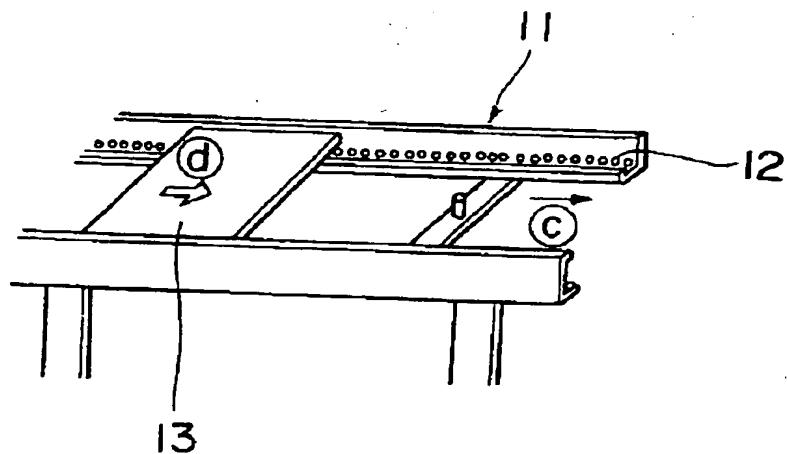
(b)



BEST AVAILABLE COPY

BEST AVAILABLE COPY

第 2 図



134

実開 3-11001

实用新案登録出
株式会社ケンウ